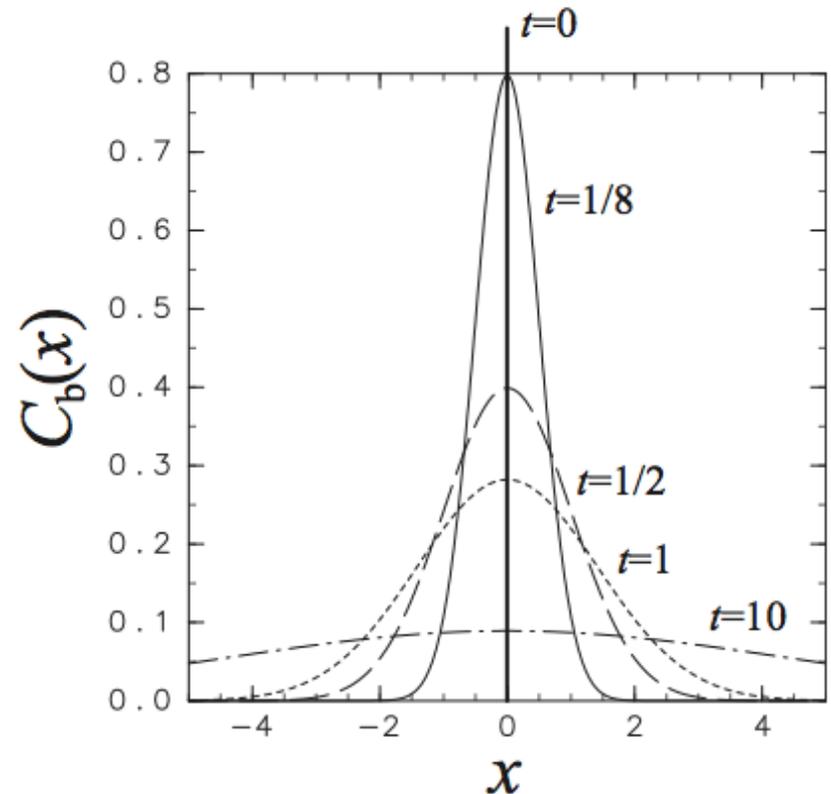


拡散方程式

- 拡散方程式 $a(\geq 0)$ は拡散係数で定数とする

$$\frac{\partial f}{\partial t} = a \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}$$

- 拡散方程式の解は、上に凸 ($\partial^2 f / \partial x^2 < 0$) のところで減少 ($\partial f / \partial t < 0$) し、下に凸 ($\partial^2 f / \partial x^2 > 0$) のところで増加 ($\partial f / \partial t > 0$) するので、分布を平滑化させる解となる



拡散方程式の差分近似

◎ 拡散方程式

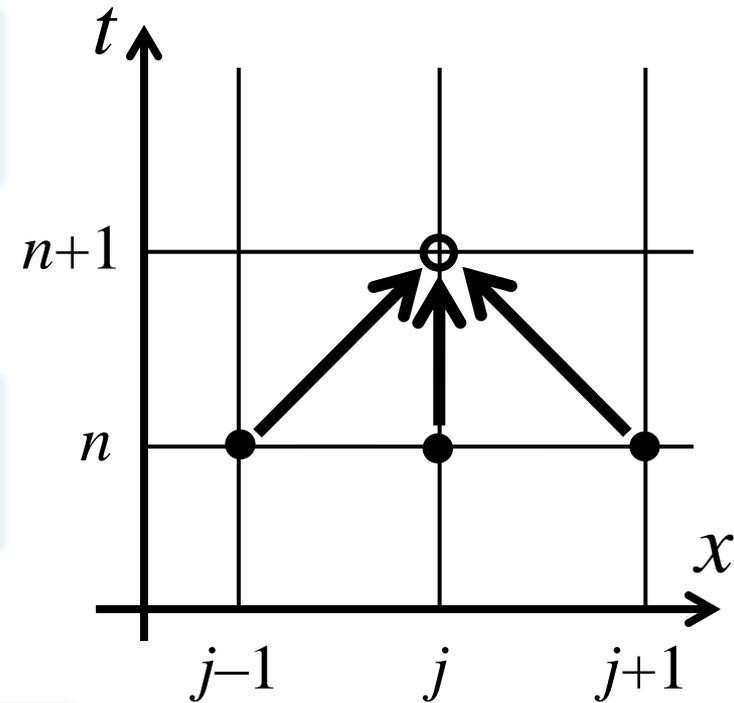
$$\frac{\partial f}{\partial t} = a \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}$$

を中心差分で差分近似すると、

$$\frac{f_j^{n+1} - f_j^n}{\Delta t} = a \frac{f_{j-1}^n - 2f_j^n + f_{j+1}^n}{(\Delta x)^2}$$

整理すると、

$$f_j^{n+1} = \frac{a\Delta t}{(\Delta x)^2} f_{j-1}^n + \left(1 - \frac{2a\Delta t}{(\Delta x)^2}\right) f_j^n + \frac{a\Delta t}{(\Delta x)^2} f_{j+1}^n$$

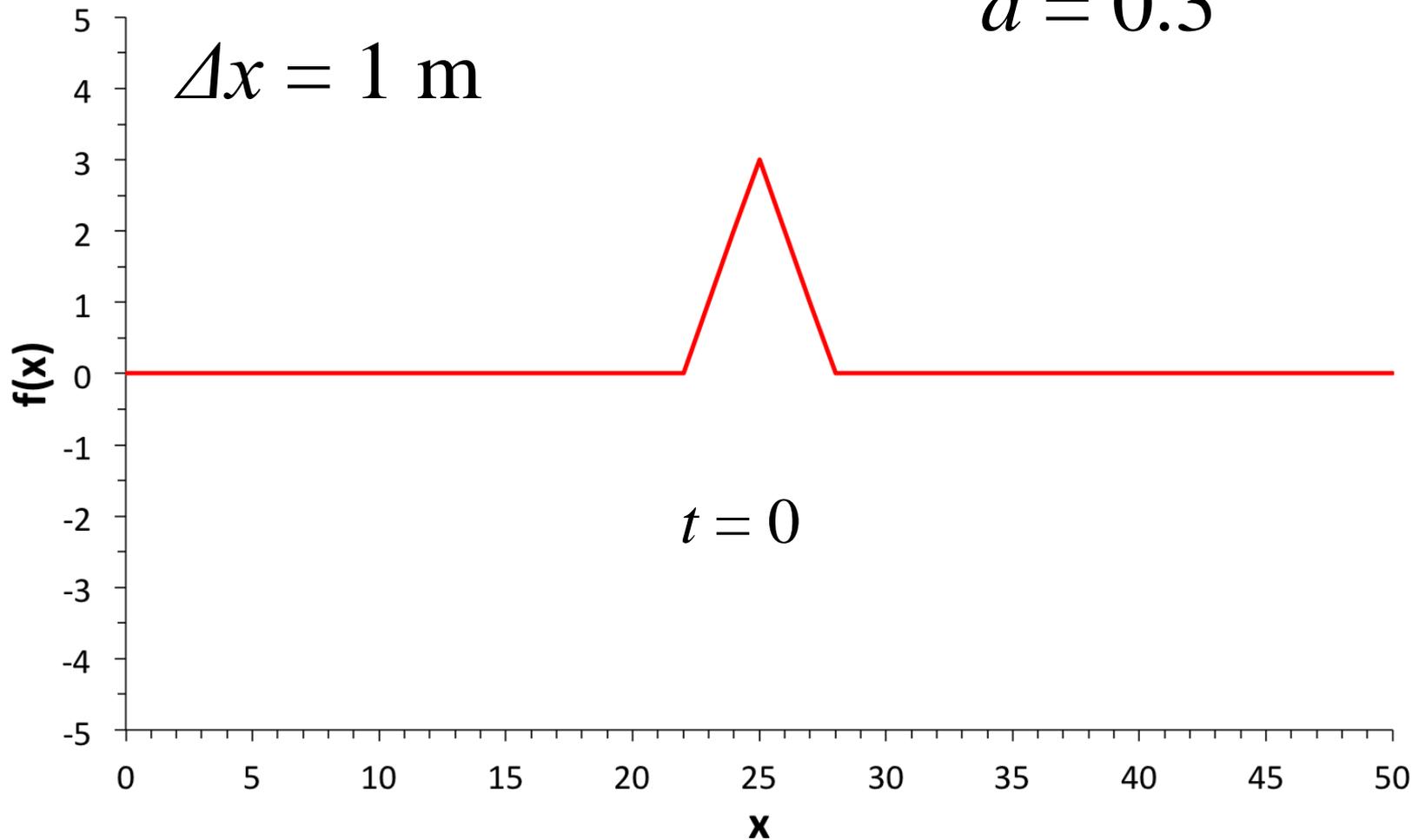


拡散方程式の差分解

$\Delta t = 1$ s 拡散方程式 中心差分 数値解

$a = 0.3$

$\Delta x = 1$ m

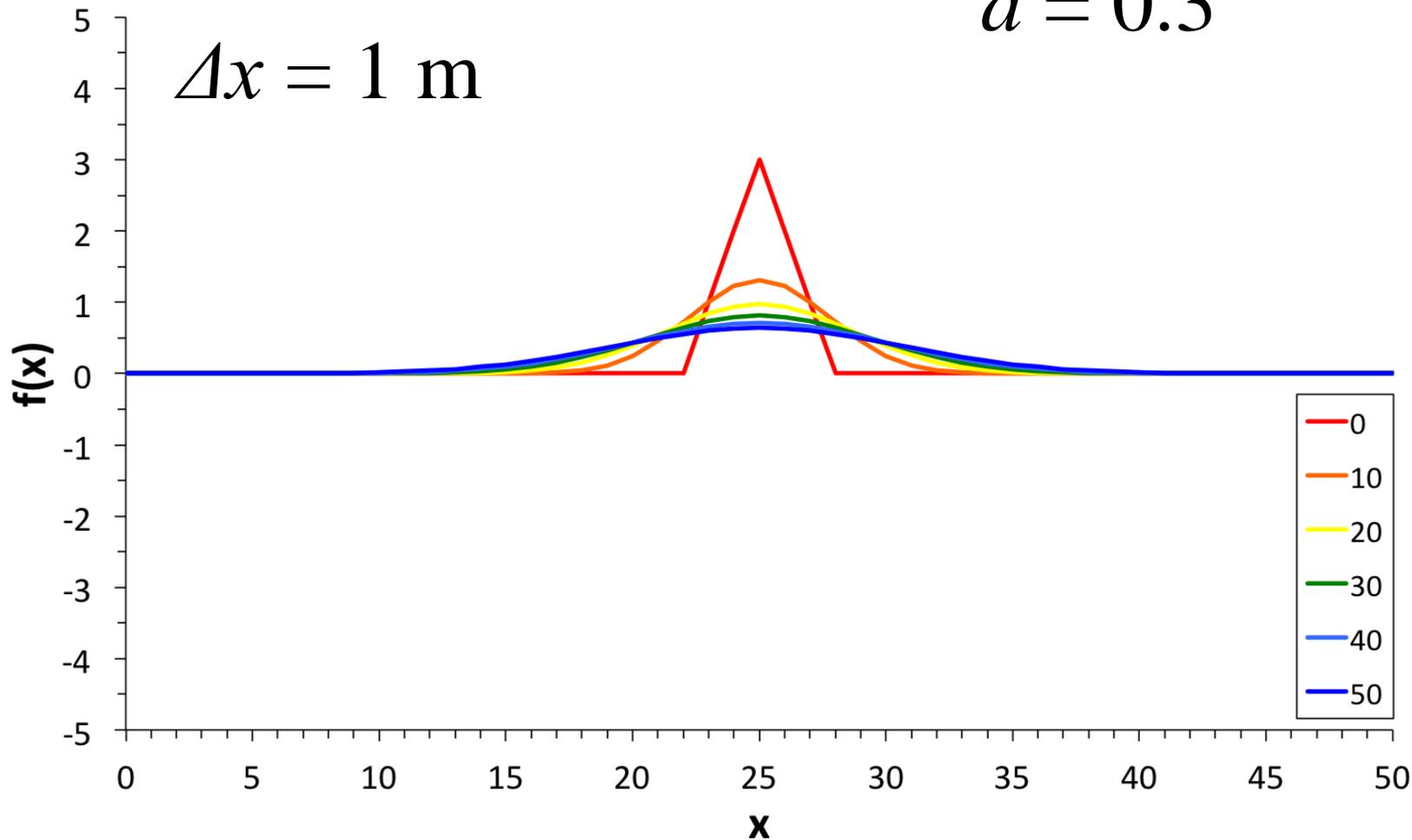


拡散方程式の差分解

$\Delta t = 1$ s 拡散方程式 中心差分 数値解

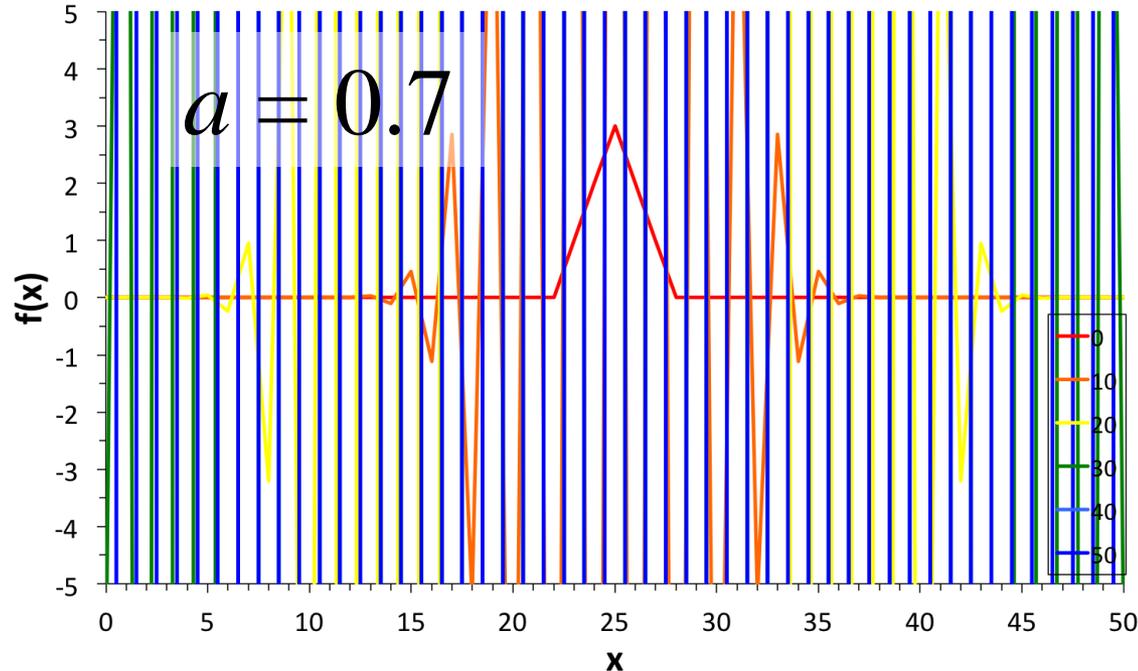
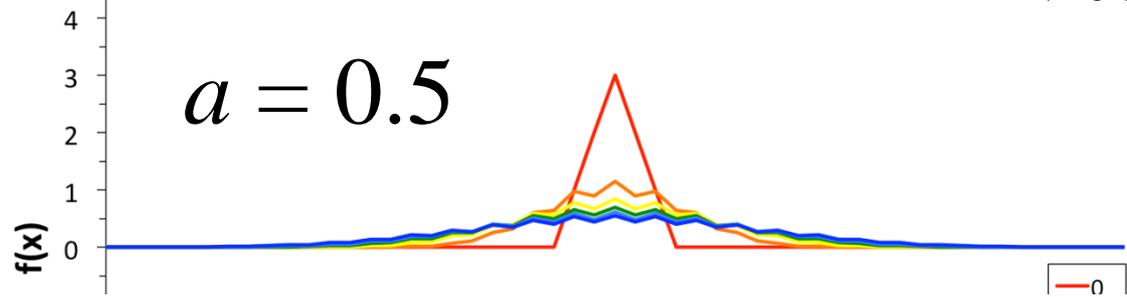
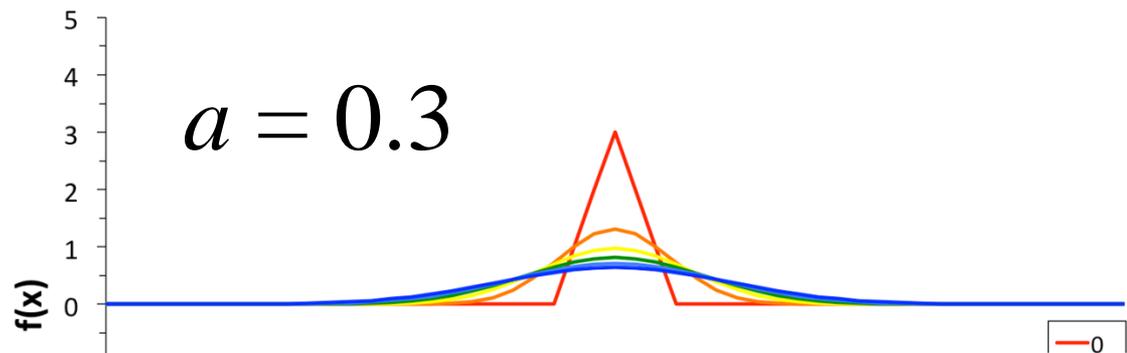
$a = 0.3$

$\Delta x = 1$ m



拡散方程式 の差分解

- 拡散方程式の差分解についても、計算条件によっては数値計算の結果が安定せず、計算が破綻してしまう



安定性解析

- ◎ 差分近似などによる離散化によって、大気要素の時々刻々の状態を求めることができる
- ◎ しかし、これまで見てきたように、時間発展の過程で数値的な不安定が発生し、計算が破綻してしまうことがある
- ◎ 計算条件が数値的な不安定を起こしやすいかどうかのチェック

フーリエ級数

- ◎ 周期 $2l$ をもつ関数 $f(x)$ は、三角関数の和として表現できる

$$f(x) = \frac{a_0}{2} + \sum_{n=1}^{\infty} a_n \cos \frac{n\pi x}{l} + \sum_{n=1}^{\infty} b_n \sin \frac{n\pi x}{l}$$

- ◎ オイラーの公式 $e^{ix} = \cos x + i \sin x$ を用いると

$$f(x) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} c_n \exp \frac{in\pi x}{l}$$

- ◎ 波数 $k = n\pi/l$ を用いて

$$f(x) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} c_k \exp(ikx)$$

フーリエ級数の直交性

$$f(x) = \frac{a_0}{2} + \sum_{n=1}^{\infty} a_n \cos \frac{n\pi x}{l} + \sum_{n=1}^{\infty} b_n \sin \frac{n\pi x}{l}$$

$$\begin{aligned} \int_{-l}^l f(x) \cos \frac{m\pi x}{l} dx &= \int_{-l}^l \cos \frac{m\pi x}{l} \left(\frac{a_0}{2} + \sum_{n=1}^{\infty} a_n \cos \frac{n\pi x}{l} + \sum_{n=1}^{\infty} b_n \sin \frac{n\pi x}{l} \right) dx \\ &= \begin{bmatrix} a_0 & m=0 \\ 0 & m \neq 0 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} a_m & m=n \\ 0 & m \neq n \end{bmatrix} + b_m \times 0 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \int_{-l}^l f(x) \sin \frac{m\pi x}{l} dx &= \int_{-l}^l \sin \frac{m\pi x}{l} \left(\frac{a_0}{2} + \sum_{n=1}^{\infty} a_n \cos \frac{n\pi x}{l} + \sum_{n=1}^{\infty} b_n \sin \frac{n\pi x}{l} \right) dx \\ &= a_m \times 0 + \begin{bmatrix} b_m & m=n \\ 0 & m \neq n \end{bmatrix} \end{aligned}$$

ノイマン法

- ◎ 変数 $f(x, t)$ を、空間方向についてフーリエ変換すると

$$f(x, t) = \sum_k A_k(t) \exp(ikx)$$

- ◎ ノイマン (von Neumann) の安定条件:
時間発展とともにあらゆる波数 k の振幅 $A_k(t)$ が増幅しないこと

ノイマン法

- ◎ 差分点 ($x_j = j\Delta x, t_n = n\Delta t$) における f の値 f_j^n を

$$f_j^n = A^n \exp(i k j\Delta x)$$

i ; 虚数
 k ; 波数

とおき、 $A = A^{n+1} / A^n$ の大きさを求めて以下のように判別する

$$|A| = \begin{cases} \leq 1 & \dots \text{安定} \\ > 1 & \dots \text{不安定} \end{cases}$$

全ての k について安定なら、無条件安定

拡散方程式の安定性

$$\frac{\partial f}{\partial t} = a \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}$$

◎ 拡散方程式の差分形式

$$\frac{f_j^{n+1} - f_j^n}{\Delta t} = a \frac{f_{j-1}^n - 2f_j^n + f_{j+1}^n}{(\Delta x)^2}$$

についてフーリエ変換を適用し、安定性を調べる。波数 k の振幅の式は

$$\frac{A^{n+1} - A^n}{\Delta t} = 2a \frac{\cos(k\Delta x) - 1}{(\Delta x)^2} A^n$$

$$A = \frac{A^{n+1}}{A^n} = 1 - \frac{4a\Delta t}{(\Delta x)^2} \sin^2 \frac{k\Delta x}{2}$$

$$\sin^2 \frac{\alpha}{2} = \frac{1 - \cos \alpha}{2}$$

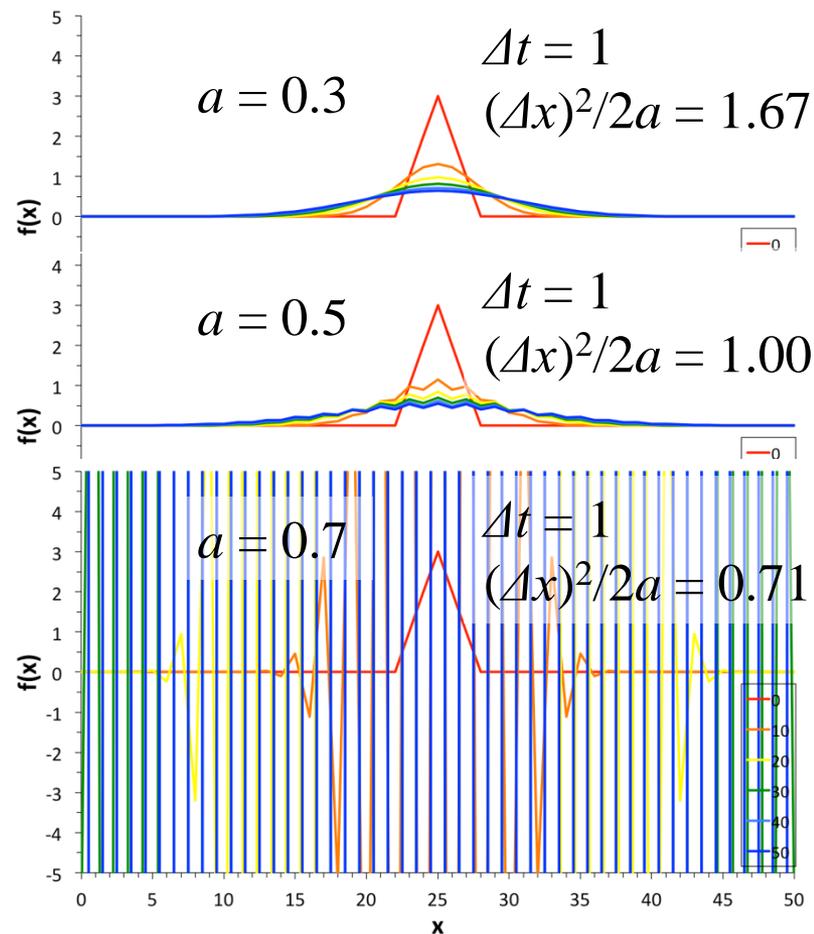
拡散方程式の安定性

- 安定条件は $|A| \leq 1$ であるから

$$-1 \leq 1 - \frac{4a\Delta t}{(\Delta x)^2} \sin^2 \frac{k\Delta x}{2} \leq 1$$

- 結局、あらゆる波数 k について安定となる条件は

$$\Delta t \leq \frac{(\Delta x)^2}{2a}$$



移流方程式の安定性

$$\frac{\partial f}{\partial t} = -c \frac{\partial f}{\partial x}$$

- ◎ 陽解法、中心差分での移流方程式の差分形式

$$\frac{f_j^{n+1} - f_j^n}{\Delta t} = -c \frac{-f_{j-1}^n + f_{j+1}^n}{2\Delta x}$$

についての波数 k の振幅の式は

$$\frac{A^{n+1} - A^n}{\Delta t} = -ic \frac{\sin(k\Delta x)}{\Delta x} A^n$$

$$A = \frac{A^{n+1}}{A^n} = 1 - i \frac{c\Delta t}{\Delta x} \sin(k\Delta x)$$

移流方程式の安定性

$$\frac{\partial f}{\partial t} = -c \frac{\partial f}{\partial x}$$

- ◎ 陽解法、風上差分での移流方程式の差分形式

$$\frac{f_j^{n+1} - f_j^n}{\Delta t} = -c \frac{-f_{j-1}^n + f_j^n}{\Delta x}$$

についての波数 k の振幅の式は

$$\frac{A^{n+1} - A^n}{\Delta t} = -c \frac{\{1 - \cos(k\Delta x)\} + i \sin(k\Delta x)}{\Delta x} A^n$$

$$A = \frac{A^{n+1}}{A^n} = \left[1 - \frac{c\Delta t}{\Delta x} \{1 - \cos(k\Delta x)\} \right] - i \frac{c\Delta t}{\Delta x} \sin(k\Delta x)$$

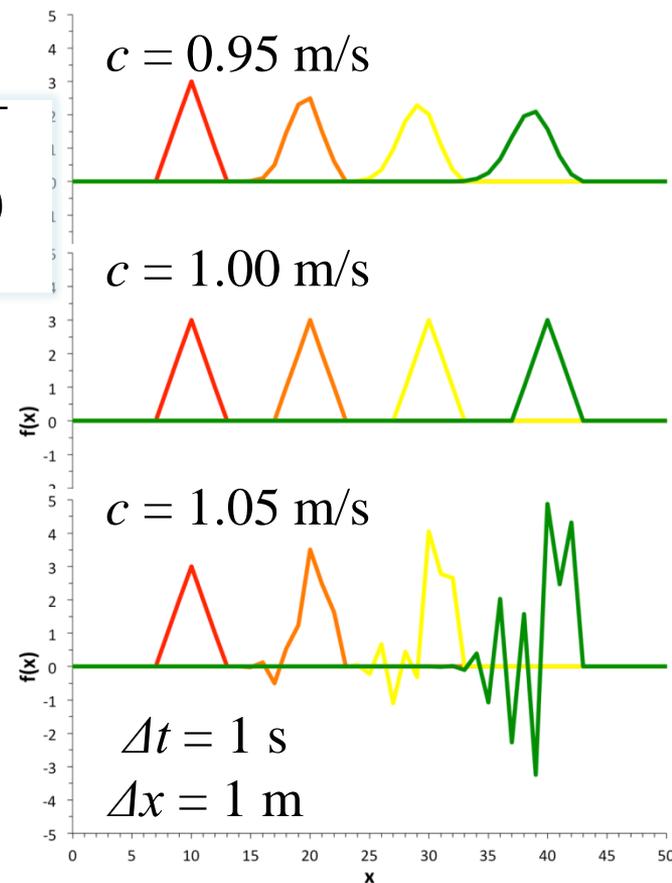
移流方程式の安定性

- ◎ 振幅の大きさ $|A|$ は

$$|A| = \sqrt{\left[1 - \frac{c\Delta t}{\Delta x} \{1 - \cos(k\Delta x)\}\right]^2 + \left(\frac{c\Delta t}{\Delta x}\right)^2 \sin^2(k\Delta x)}$$

従って、陽解法、風上差分による移流方程式の差分解法は、条件に従って安定性が変わる

- ◎ クーラン数: $C = c\Delta t / \Delta x$
情報伝達距離と格子幅の比。
一般に、 $C \leq 1$ は計算安定性の必要条件 (CFL条件)



CFL条件

- ◎ クーラン (Courant) 数: $C = c\Delta t / \Delta x$
→ 情報伝達距離 ($c\Delta t$) と格子幅 (Δx) の比。
- ◎ 一般に、 $C \leq 1$ は計算安定性の必要条件。
これは $\Delta x / \Delta t \geq c$ であり、「情報が伝播する
速さ」が「実際の現象の進む速さ」以上でな
なければならないことを示す。この条件をCFL
(Courant-Friedrichs-Lewy)条件という

これまでは時間変動だけの振動であった

1次元進行波 — 時間 t と距離 x — の記述の仕方を眺める

● 1次元波動の記述の仕方

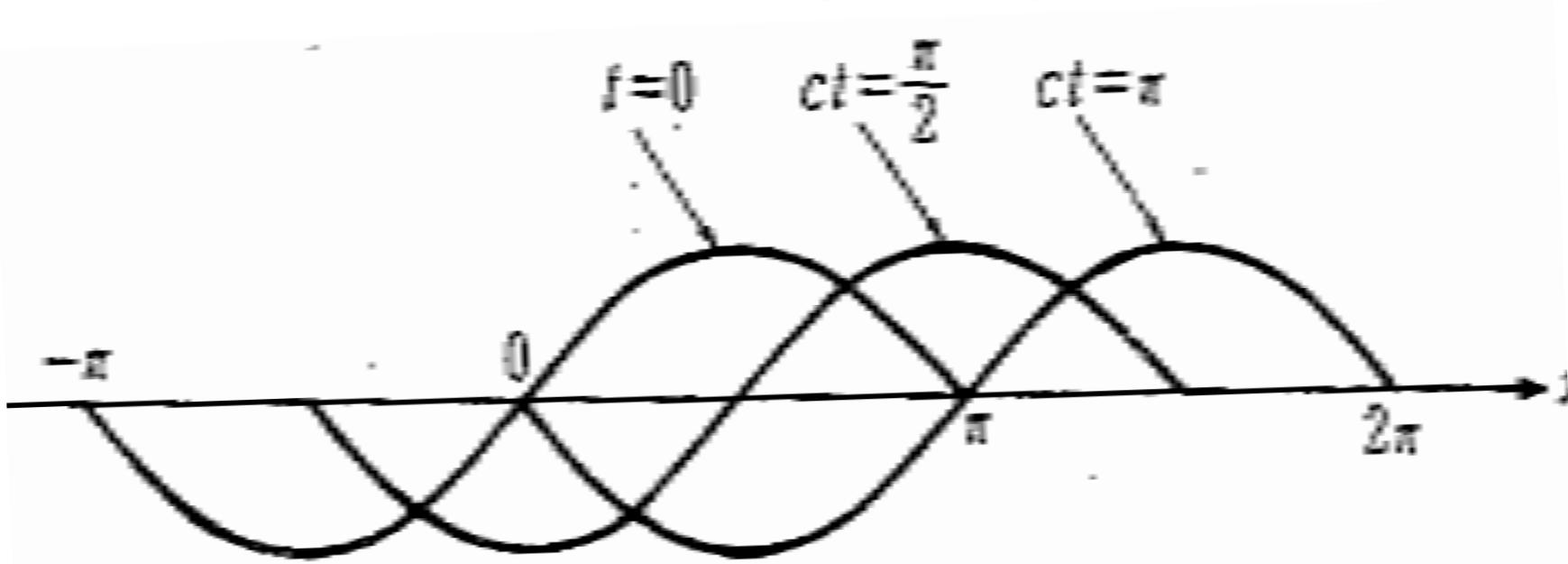
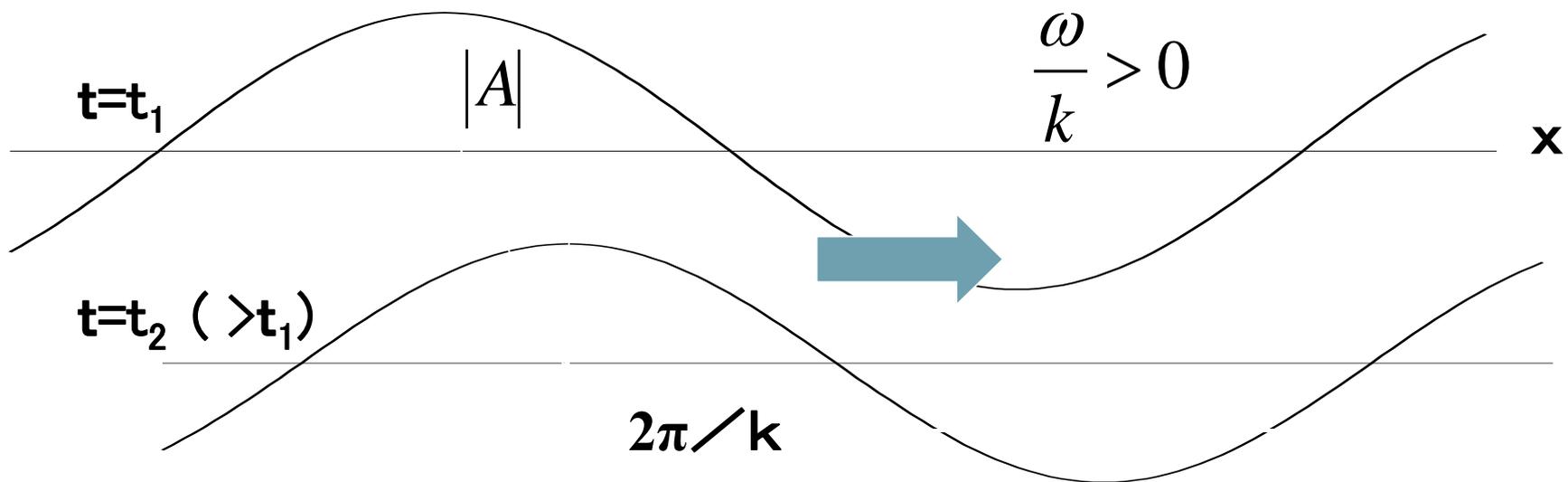


図 2.3 x の正の方向に位相速度 c で伝播している三角関数型の波.



$$\eta = |A| \cos(kx - \omega t + \delta) \text{ where } |A|^2 = A_r^2 + A_i^2, \tan \delta = \frac{A_i}{A_r}$$

$$\eta = \sin\left\{\left(k_0 + \frac{1}{2}\Delta k\right)x - \left(\omega_0 + \frac{1}{2}\Delta\omega\right)t\right\}$$

$$+ \sin\left\{\left(k_0 - \frac{1}{2}\Delta k\right)x - \left(\omega_0 - \frac{1}{2}\Delta\omega\right)t\right\}$$

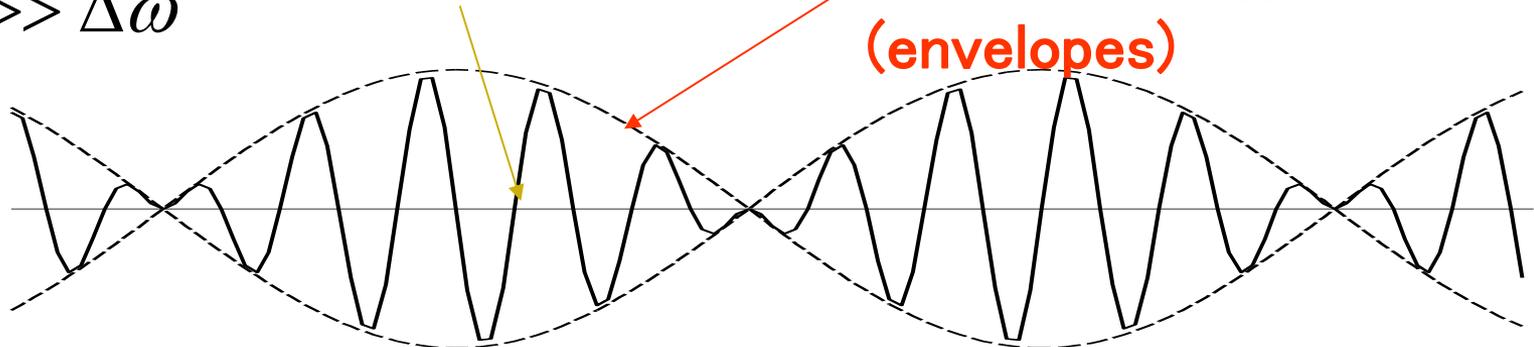
$$= 2 \sin(k_0 x - \omega_0 t) \cos(\Delta k x - \Delta\omega t)$$

$$k_0 \gg \Delta k$$

$$\omega_0 \gg \Delta\omega$$

搬送波
(carrier waves)

包絡線 → 振幅を表し
エネルギーに関する
(envelopes)



仮定

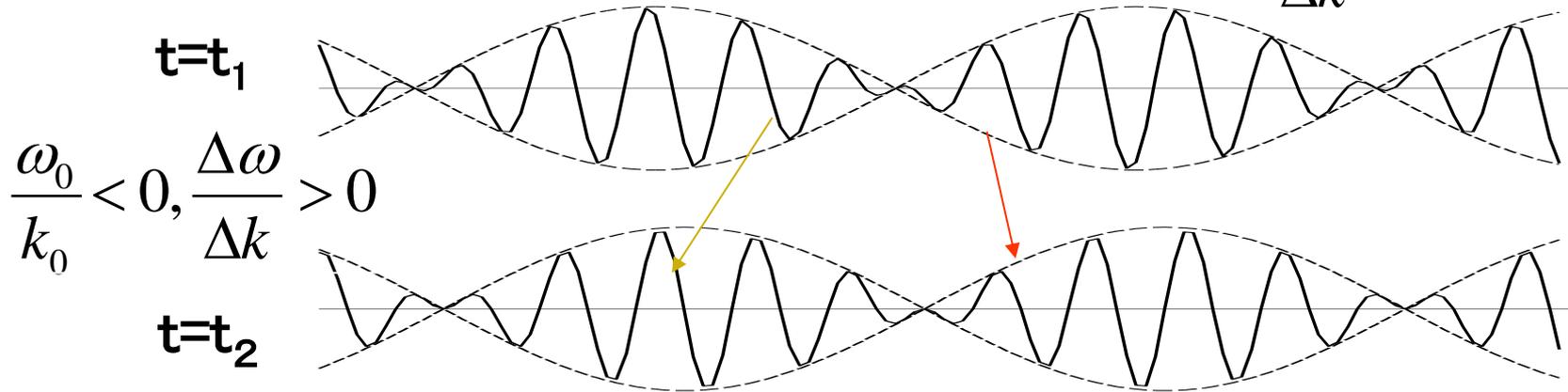
$$k_0 \gg \Delta k$$

$$\omega_0 \gg \Delta \omega$$

○二つの速度が定義される:

$$\frac{\omega_0}{k_0} : \text{位相速度}$$

$$\frac{\Delta \omega}{\Delta k} : \text{群速度}$$



○ 複数の波動の重ね合わせ: $\omega = f(k)$: 分散関係

$$\frac{\omega}{k} = \text{kに依存しない} \cdots \cdots \text{非分散}$$

$$\frac{\omega}{k} = \text{kに依存する} \cdots \cdots \text{分散性がある}$$

$$c_{gx} = \frac{d\omega}{dk}$$

群速度(エネルギーの速度) \neq

$$\frac{\omega}{k} \equiv c_x$$

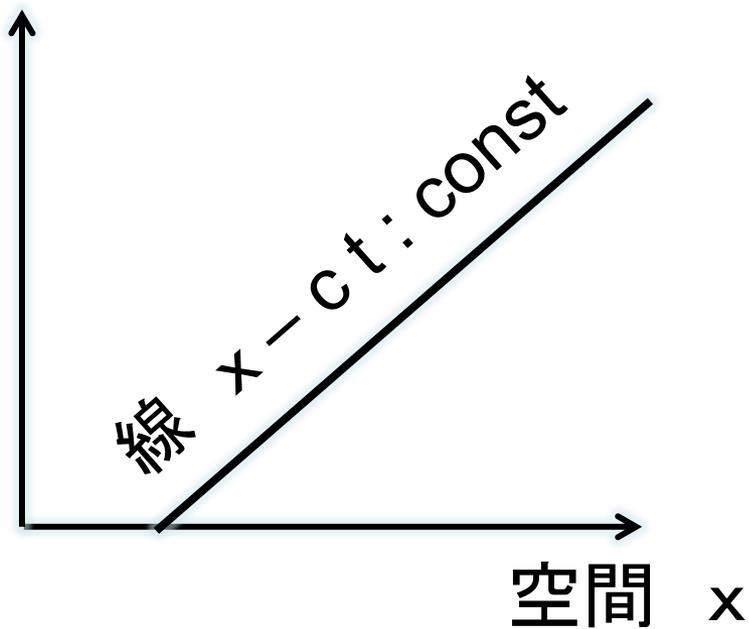
位相速度

移流項

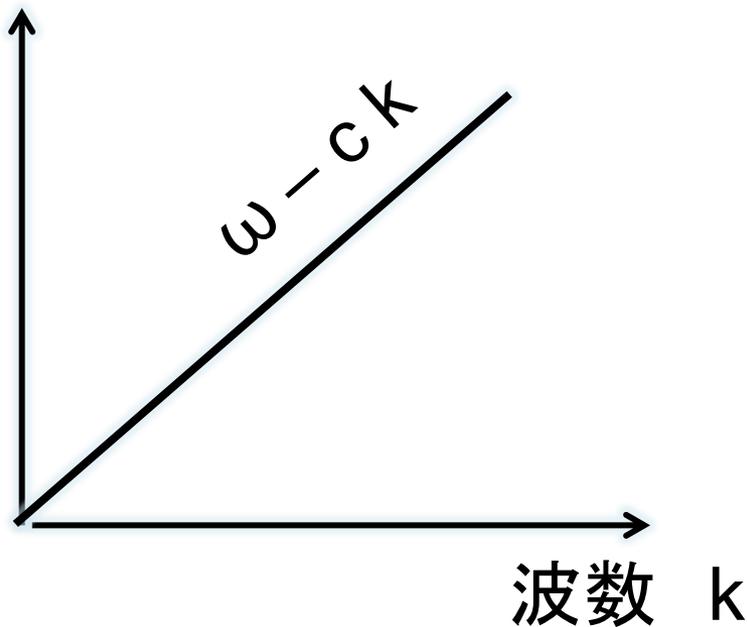
$$\frac{\partial F}{\partial t} + c \frac{\partial F}{\partial x} = 0$$

$$F \propto e^{i(\omega t - kx)}$$

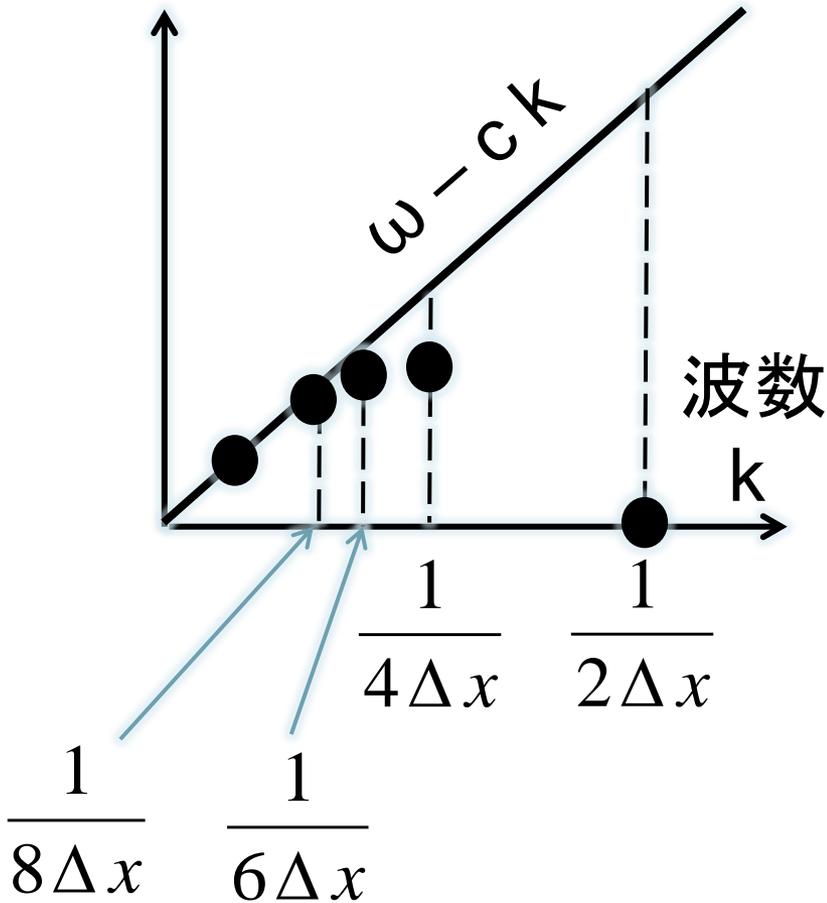
時間 t



振動数 ω

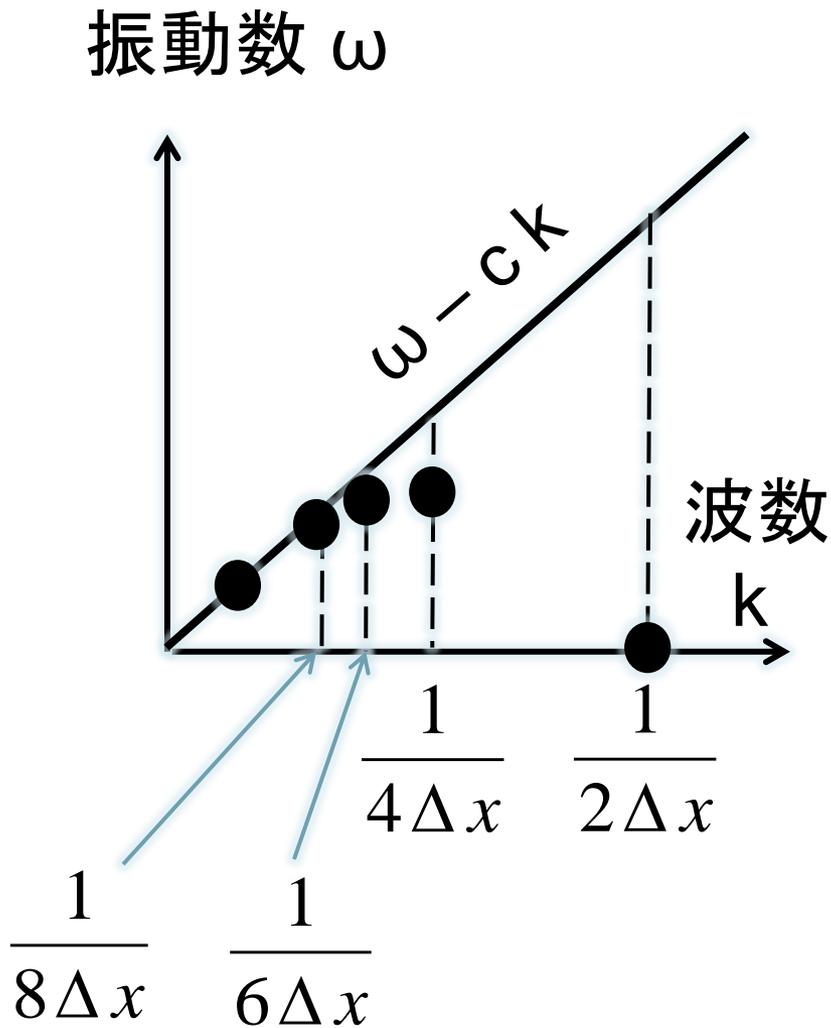


振動数 ω



物理的には、位相速度は c 、
および群速度も c と、波数 k
によらず一定値である。

格子では、小さな波数(大きな
水平スケール)は位相速度も
群速度も物理的なものと一致
するが、大きい波数(小さい
水平スケール)は、特に2格子
スケールでは位相速度は0で
群速度は逆に向いてしまう。



物理的にもっともらしい計算を
狙うならば、格子スケールの
数倍以上で現象を解像できる
ようにする。



格子モデルでは格子サイズの
じょう乱が出てくるが、それらの
増幅を常にフィルターする努力
が必要である。

まとめ

- 移流の差分スキーム：
 - * 中央差分は分散性、風上差分は拡散性をもつ
 - * 条件に従って安定性は変わる
 - * クーラン数: $C = c\Delta t / \Delta x$
情報伝達距離と格子幅の比。一般に、 $C \leq 1$ は計算安定性の必要条件 (CFL条件)
- 拡散の差分スキーム：
 - * a を拡散係数とすると、安定条件は $\Delta t \leq \frac{(\Delta x)^2}{2a}$
- ほかにモデルの持つ波動を考慮する必要がある